

 **KTH AD-W2**

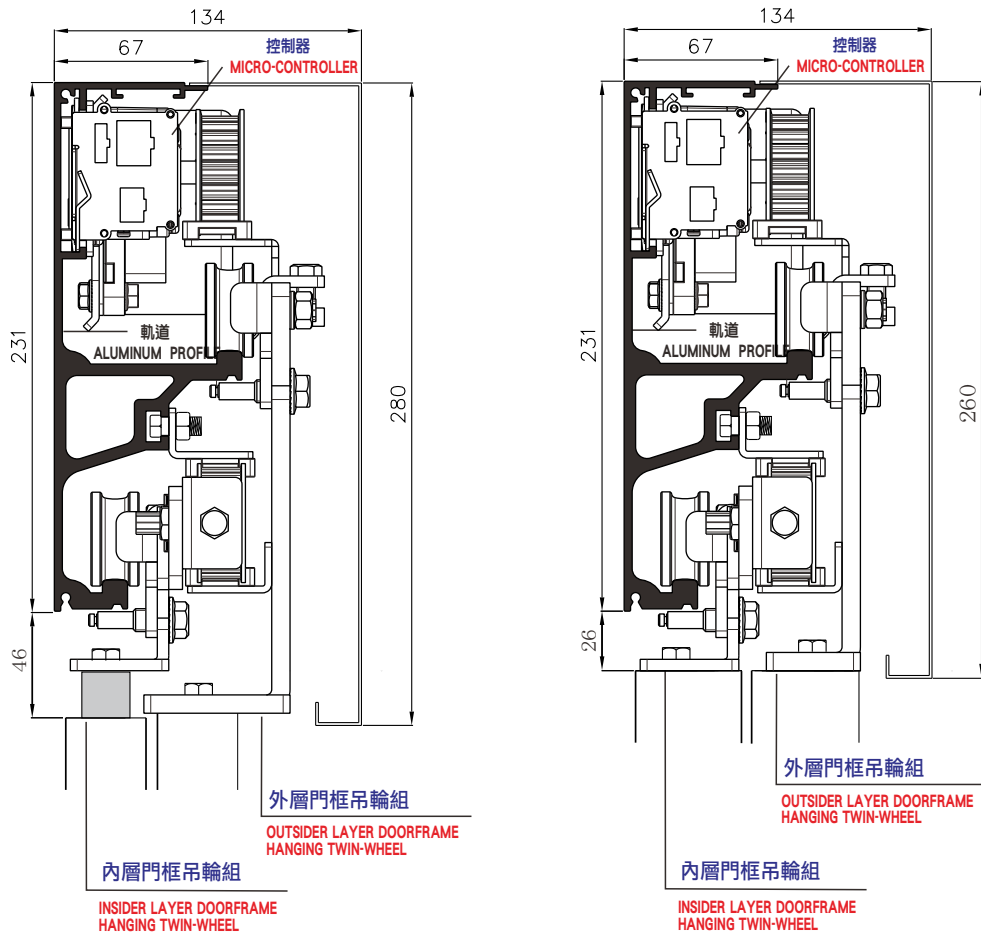
中、重型 重疊門機



■ 目錄表

1. 機械箱剖面圖 & 產品規格	1
2. 套件規格	2
3. 吊滑輪位置圖	3
4. 皮帶按裝	4
5. 測試及調整 & 各調節旋鈕	5
6. 各調節旋鈕功能說明	6
7. 信號連接 I	7
8. 信號連接 II	8

■ 機械箱剖面圖 & 產品規格



單位：公釐

型號	AD-W2	
種類	雙扇走單向式	四扇走雙向式
門扇重量	130kg X2扇	90kg X4扇
門扇寬度	500mm~3000mm	500mm~3000mm
按裝方式	表面按裝	表面按裝
馬達	DC24V 75W 直流無刷渦桿馬達	
控制器	微電腦化處理機控制器	
消耗電量	75W	
電源電壓	AC100V~240V皆可	
環境溫度	-20°C~+50°C	
噪音量	最大 60 分貝	
開啟速度	650mm/秒	600mm/秒
開啟時間	可調 0 秒至 64 秒	
傳動要件	齒形皮帶 S8M	
開門幅度	全開/半開 可調整距離	
PFC功率因素	0.95(AC100V全載時)	
手推開啟力量	3 kg	

■ 套件規格



微電腦控制器



直流無刷渦桿馬達及減速齒輪組



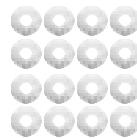
門扇固定螺絲
(8個雙扇走單)
(16個四扇走雙)



主被動板固定螺絲
(3個雙扇走單)
(7個四扇走雙)



小阻輪
(8個雙扇走單)
(16個四扇走雙)



墊片
(8個雙扇走單)
(16個四扇走雙)



吊滑輪固定擋片
(2個雙扇走單)
(4個四扇走雙)



門扇吊板
(4個雙扇走單)
(8個四扇走雙)



吊板墊片
(2支雙扇走單)
(門扇4CM以下
用4支四扇走雙)



外層門扇吊滑輪組
(一組雙扇走單)
(二組四扇走雙)



主動板



被動板



皮帶中央支撐板



皮帶夾2個
(二組雙扇走單)
(四組四扇走雙)



尾輪座一組



內層門扇吊滑輪組(左側)
(雙扇走單則無此配件)



內層門扇吊滑輪組(右側)



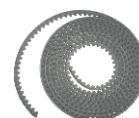
紅外線感應器(選配)



束帶5個



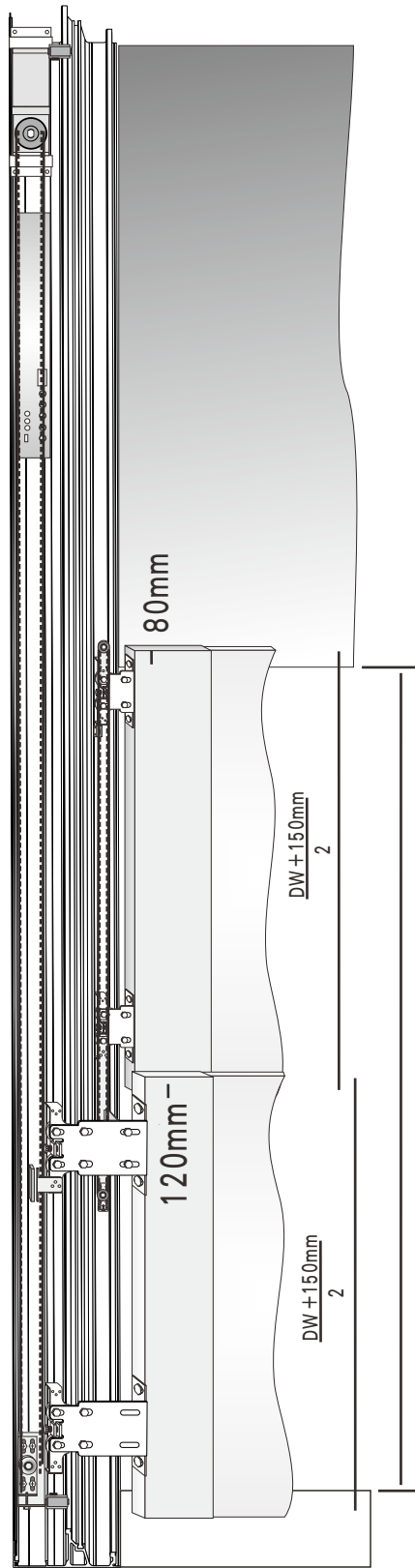
集線器



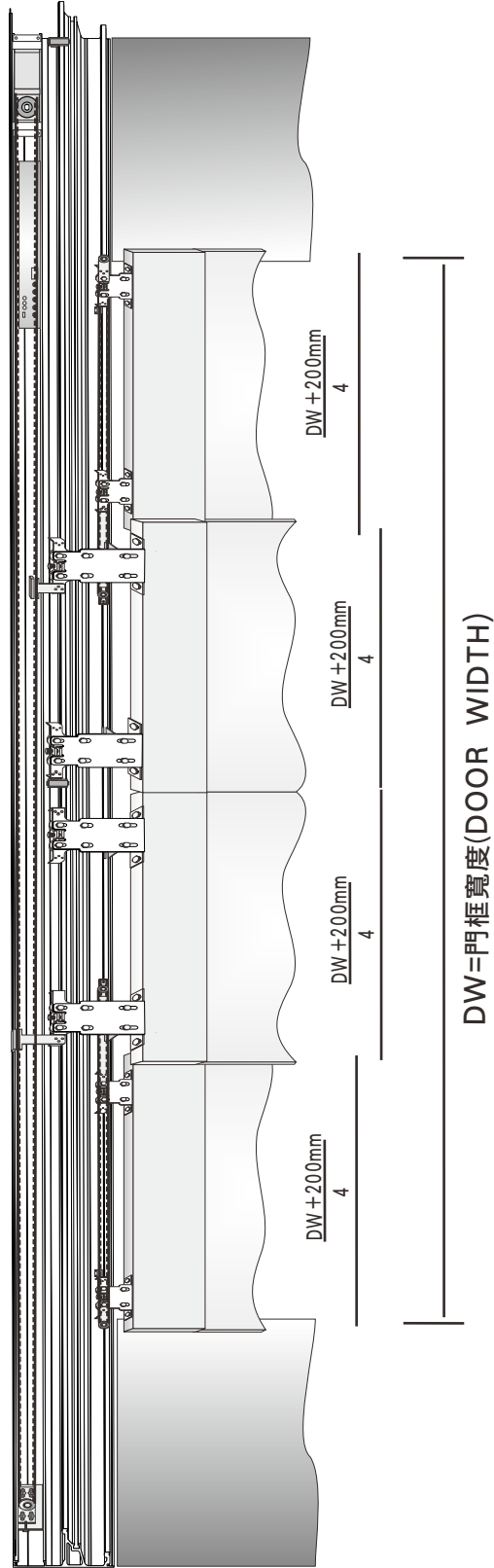
齒型皮帶

吊滑輪位置圖

雙扇走單向

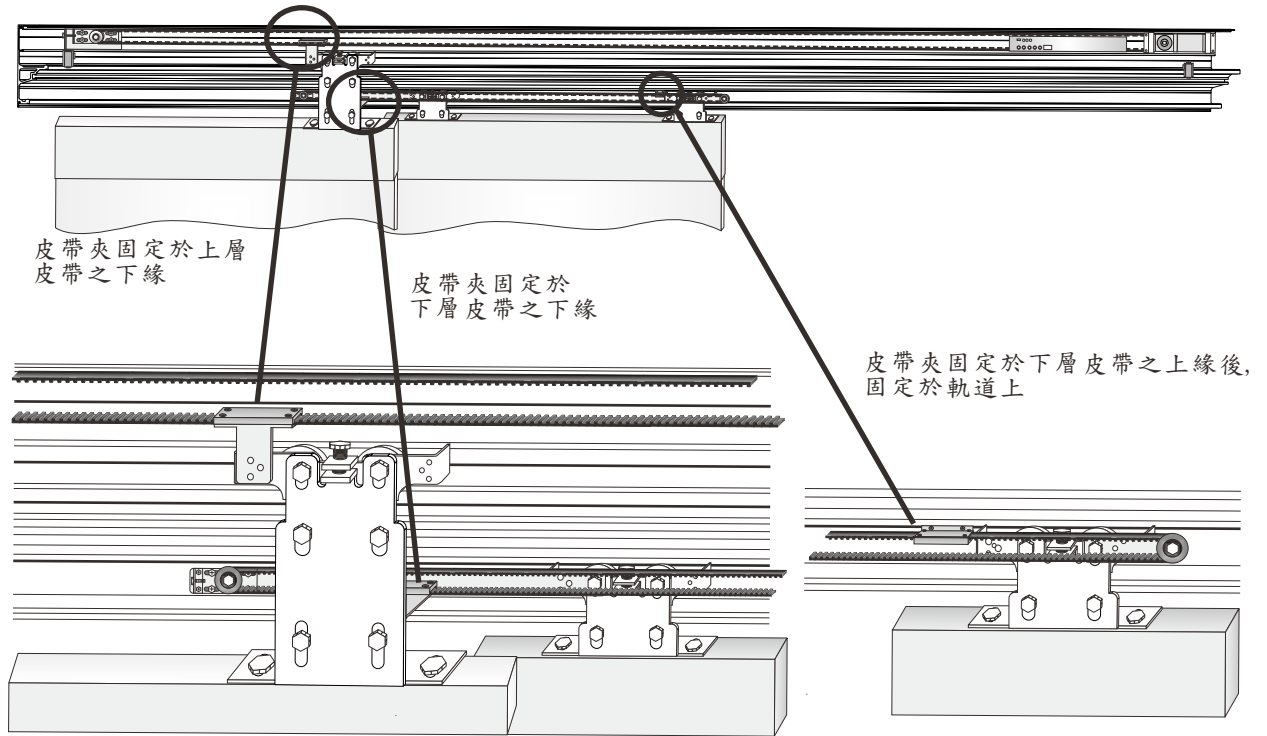


四扇走雙向

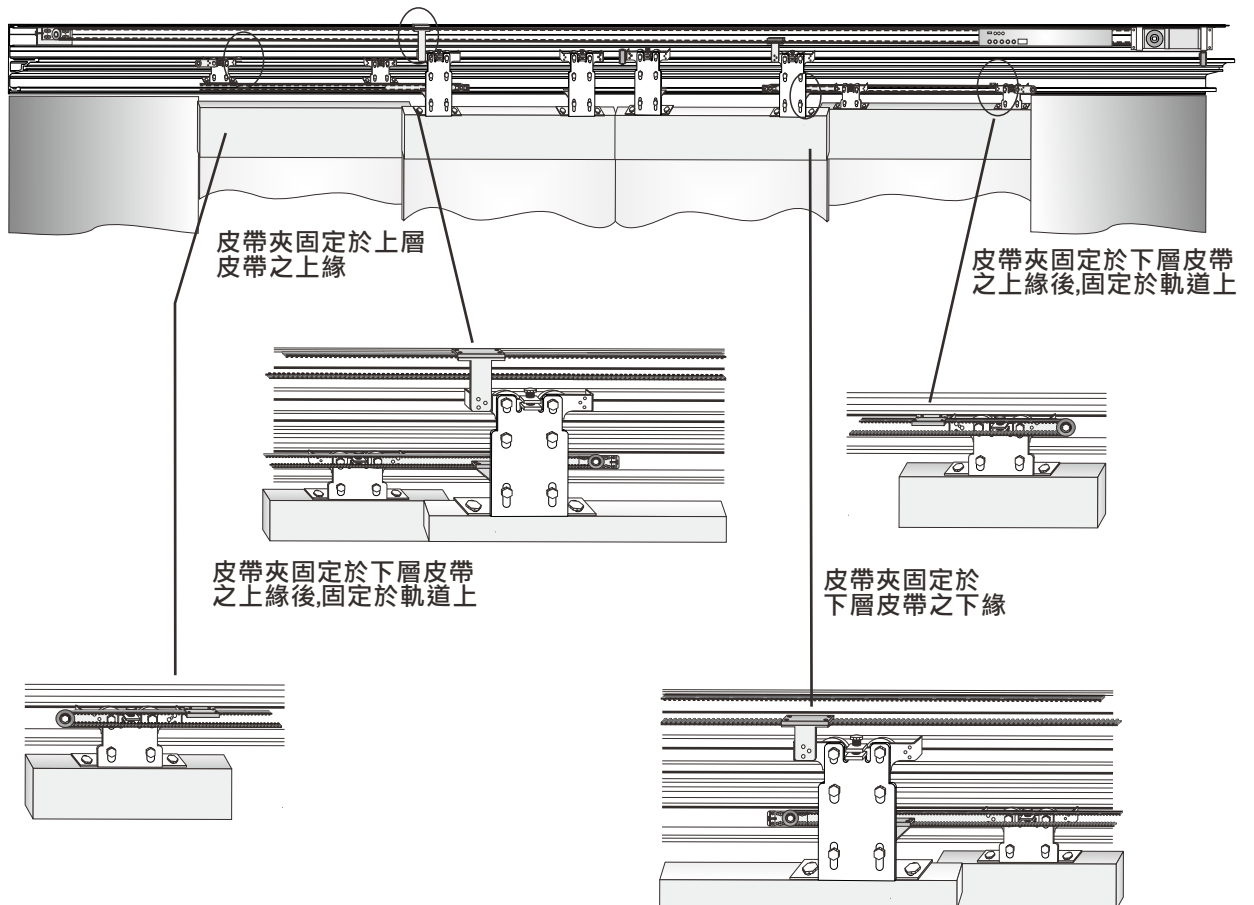


皮帶按裝

雙扇走單向

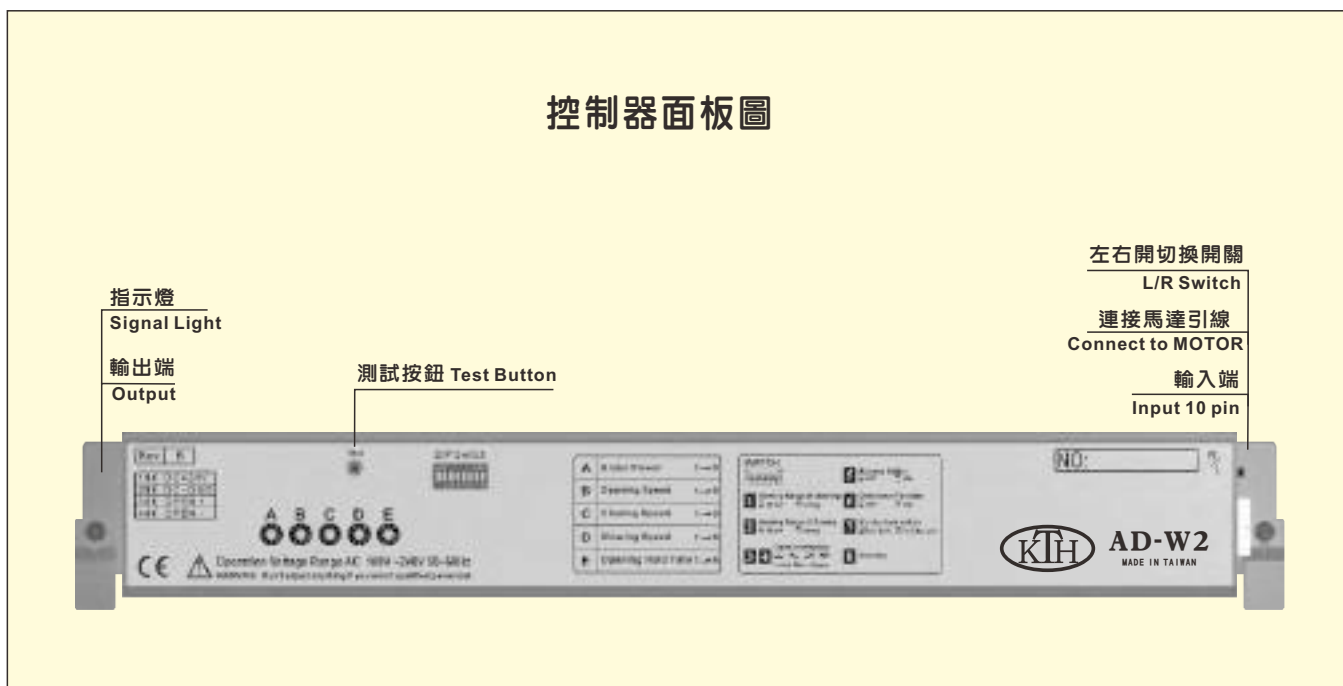


四扇走雙向



■ 測試及調整

控制器面板圖



紅色LED – 電源指示燈，電源開啟後，LED燈亮，指示電源已接通。

綠色LED – 信號指示燈，當開門信號輸入時，LED燈亮，表示信號輸入。

L/R – 左右開切換開關。

■ 各調節旋鈕功能說明



A 煞車力調節旋鈕

門扇開啟時，其煞車力量可自由調整，門扇較輕時，所需煞車力較小；門扇較重時，所需之煞車力相對較大。可由調節旋鈕調整煞車力至適當大小。

當門扇重量小於50kg時，請調於0~2。



B 開門速度調節旋鈕

可調整門扇開啟時行進速度，數字越大，速度越快。初始調整時，請將數字由小而大，逐次調整。

各調節旋鈕功能說明



C 關門速度調節旋鈕

可調整門扇關閉時行進速度，數字越大，速度越快。初始調整時，請將數字由小而大，逐次調整。



D 慢速速度調節旋鈕

當門扇慢速行進時，可調整慢速速度，數字越大，速度越快。初始調整時，請將數字由小而大，逐次調整。



E 開放時間調節旋鈕

調整門扇開放時間，數字越大，門扇停留時間越長，在最小(0)秒和最大(20)秒之間調整。

刻度	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
秒數	0	1	2	3	4	5	6	10	32	64



1 2 3 4 5 6

指撥開關

1 開門慢速距離設定

ON 1 開門慢速距離為短 ON 開門慢速距離為長

2 關門慢速距離設定

ON 2 關門慢速距離為短 ON 關門慢速距離為長

3 4 半開門扇距離設定

ON 3 4 半開距離為7/8 ON 半開距離為6/8

ON 半開距離為5/8 ON 半開距離為4/8

6 定向開關

ON 6 關閉 ON 開啟

操作方式 $\left\{ \begin{array}{l} \text{OFF : 正常模式} \\ \text{ON : 系統模式為按一下開門，再按一下關門。} \end{array} \right.$

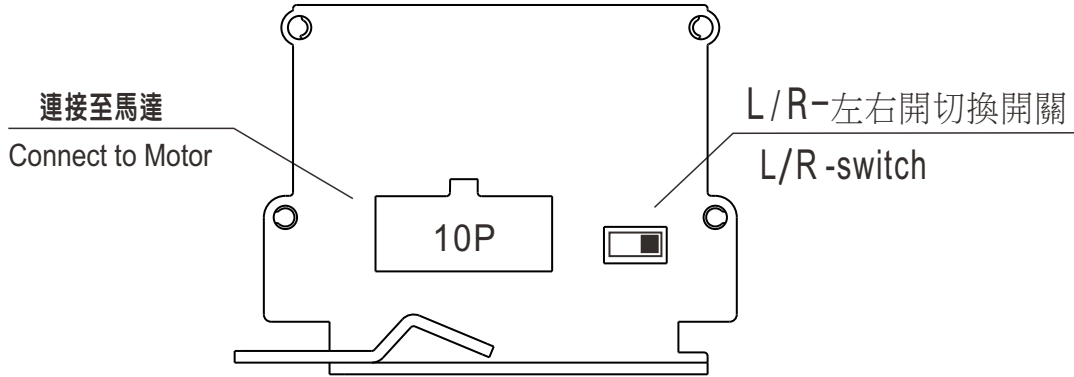
5 反向開關：為了控制停電再復電後的門扇開關方向。

ON 5 關閉 ON 開啟

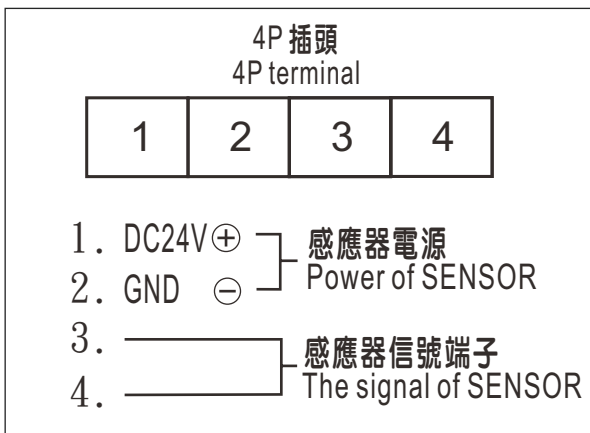
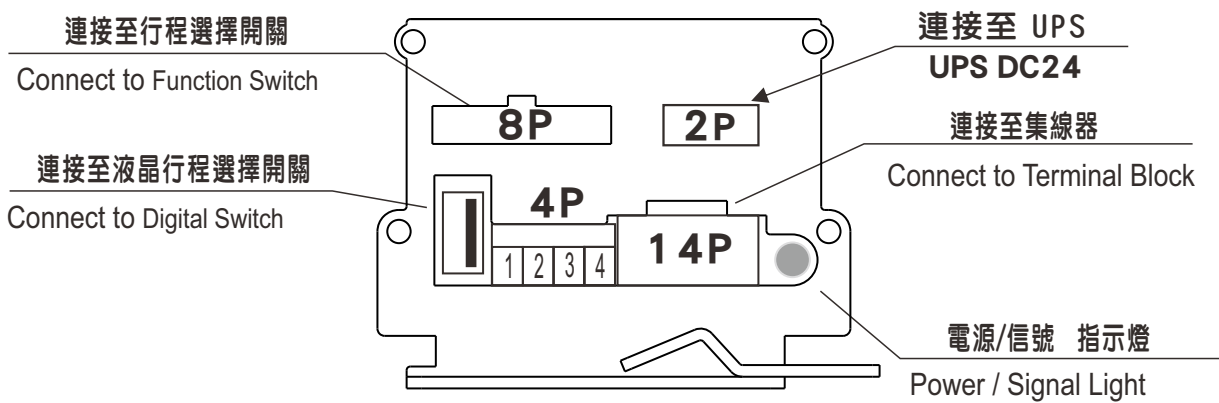
操作方式 $\left\{ \begin{array}{l} \text{OFF(正常模式) : 停電再復電後，門扇先執行開門動作。} \\ \text{ON(適合保全系統) : 停電再復電後，門扇先執行關門動作。} \end{array} \right.$

微電腦控制器

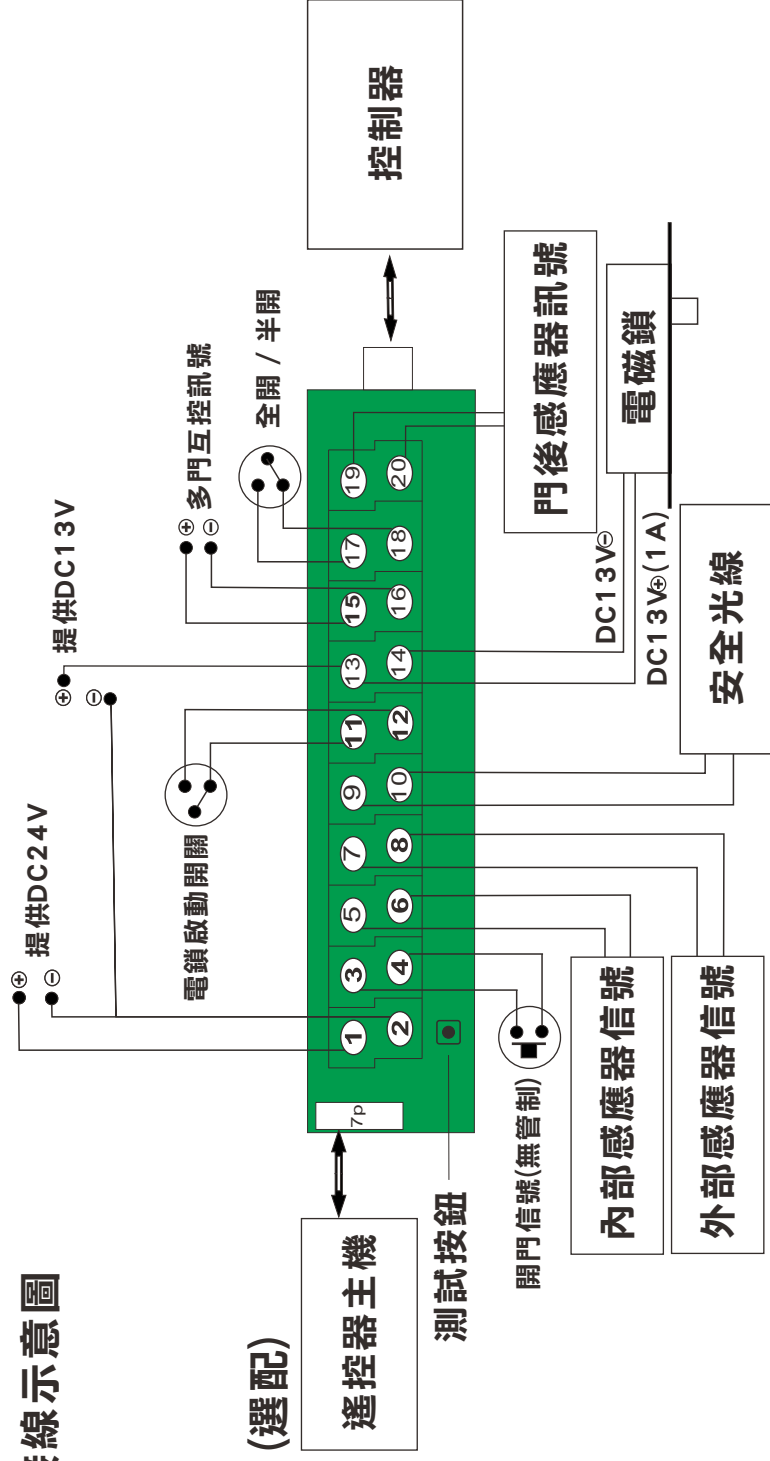
輸入端引線 Input connect



輸出端引線 Output connect



集線器接線示意圖



■ 信號連接

- (A) 11號與12號端子短路時，電鎖功能隨之啟動且當門扇關閉後，13號與14號端子輸出DC13V供電磁鎖使用。
若是11號與12號端子沒有短路，則13號與14號端子不會輸出DC13V。
- (B) 9號與10號端子做為安全光線信號控制；當門扇開啟或運行當中，9號與10號端子保持在接受信號狀態中，當門扇關閉後則9號與10號端子變成不受信號，安全光線隨即關閉，保持門禁。
當行程選擇開盒啟動時，內部與外部感應器信號會依照行程選擇開關功能而動作，以保持門禁功能。若有另外信號輸入(門禁系統、按鈕...)請把信號接至3號與4號端子。
- (D) 門後感應器是為避免門在開啟時後方有物體或行人進入而發生碰撞其接點訊號接於⑱，⑳二點，當訊號觸發時移動中的門扇會即刻變慢速行進，到門完全開啟再以正常速度關閉。